Last updated on February 19, 2001

Instruction of GUISDAP

EISCATレーダーにより取得されたraw dataを IS specrum 解析して、イオン速度、電子密度、電子温度、イオン温度などを導出します。

0. Before starting GUISDAP:最初にGUISDAPが使えるよう設定します。

(1) Copy necessary files on your GUISDAP working directory. 必要なファイルをコピーしてく ださい。(please see http://www.stelab.nagoya-u.ac.jp/~nozawa/gup/programs/gup_files.html)

(2) Add .cshrc_include_for_gup onto your .cshrc (or else) at your home directory. matlabを 起動させるためには環境設定が必要です。ファイルはhttp://www.stelab.nagoya-u.ac.jp /~nozawa/gup/programs/gup_files.html にあります。

(3) Make sure that raw data are available and you have made a directory for analyzed data. 生データを確認すること、および解析するデータの保存先を確認。

以下に、1. CP1, 2. CP2, 3. CP4, 4. CP7 について記述します。

1. CP1 (1) An_cp1k.m 必要な設定を行います。

特に: name_expr='CP1K': cp1k, cp1j, cp2eの時は、CP1Kを選ぶ。 cp1i, cp1h, cp2dの時は、CP1Hを選ぶ。

sdate0='920330' : 日付 YYMMSS

name_site='T' : T=tromso, K=kiruna, S=sodankyla

sekibun='30sec': CP-1の場合は、/ESR00/950620/30sec/tromsoのようなパスを想定しています。CP-2のときにはいらないが、以下のresult_path_moto=[outdir sdate0 '/' sekibun '/'];に注 意。CP2の場合は、An_cp2e.m を利用すること。

outdir='/ESR00/': analyzed dataを保存する親ディレクトリを指定。

(2) cp1kt.idef cp1kt.idef = Tromso, cp1kk.idef = Kiruna, cp1ks = Sodankyla

必要な設定を行う。 特に: input-name /EISCAT00/920330cp1j start-time 16:0:0 1992/3/30 end-time17:00:0 1992/3/30cycle-time20などを変更する。cycle-time はCP1の場合は積分時間に対応する。

(3) matlabを起動して、 An_cp1k.m を実行。

解析開始。長時間かかるときには、 matlab < job1 > job1.log & のようにして、バッチjobにする。 ここで、job1の中身は: An_cp1k exit と実行したいプログラム名を書き、あと終了用にexitを書く。

(4) matlabを起動して、 write_ascii_cp1k.m を実行。 matlab file から必要な情報を抜き出し、ASCII fileを作成する。

必要な設定を行う。 特に: sdate0='920330'; :日付 YYMMSS name_expr_set='CP1K': ここでは正しく、CP1H, CP1I, CP1J, CP1Kを入力 name_site='T'; :SITE. T or K or S result_path='/EISCAT00/920330/20sec/tromso/':(3)でデータを保存したところ。フルパスで 指定する。

作成したASCII file をバイナリーに変換するのには、make_bi_guisdap_3.mを使用。

2. CP2

(1) An_cp2e.m 基本的にAn_cp1k.mと同じ。 name_expr='CP1K' for cp2e or name_expr='CP1H' for cp2d

(2) cp2et.idef

cp2et.idef = Tromso, cp2ek.idef = Kiruna, cp2es.idef = Sodankyla 他は、cp1kt.idefに関するのと同じ。ただし、サイクルは6分と固定されているので、積分 時間の設定は必要ない。

(3) matlabを起動して、 An_cp2e.m を実行。

後は、CP1の場合と同じ。

(4) matlabを起動して、 write_ascii_cp2e.m を実行。 matlab file から必要な情報を抜き出し、ASCII fileを作成する。 設定の仕方は、write_ascii_cp1k.mと同じ。 3. CP4 (1) An_cp4b.m 基本的にAn_cp1k.mと同じ。 name_expr='CP4B'

(2) cp4bv.idef cp1kt.idefに関するのと同じ。

(3) matlab**を起動して、**An_cp4b.m **を実行。** 後は、CP1の場合と同じ。

(4) matlabを起動して、write_ascii_cp1k.m を実行。
matlab file から必要な情報を抜き出し、ASCII fileを作成する。
ここで、CP4Bの場合は、同時に2ビームでデータを取得するため、
Az, El の値が2番目のビームで正しく入っていない。そのため
出力ファイルの経度、緯度に注意。

4. CP7

(1) An_cp7g.m 基本的にAn_cp1k.mと同じ。name_expr='CP7B', name_expr='CP7D', name_expr='CP7E', name_expr='CP7F', name_expr='CP7G'の一つを指定。

(2) cp7gv.idef cp1kt.idefに関するのと同じ。

(3) matlab**を起動して、**An_cp7g.m **を実行。** 後は、CP1の場合と同じ。

(4) matlab**を起動して、**write_ascii_cp1k.m を実行。 matlab file から必要な情報を抜き出し、ASCII fileを作成する。 設定の仕方は、write_ascii_cp1k.mと同じ。ただし、name_site='V';を選択。

以上。なにかありましたら nozawa@stelab.nagoya-u.ac.jpまで。